

A new model for describe astrophysical objects with oblate or prolate deformation

Framsol López Suspes
Guillermo A. González V. &
Jerson I. Reina M.

Universidad Santo Tomás & UIS - Bucaramanga

framsol.lopez@ustabuca.edu.co

30 de septiembre de 2016



1 Motivación

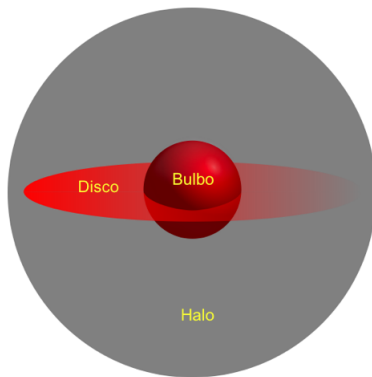
- Galaxia Espiral
- Curva de Rotación
- Potenciales Gravitatorios

2 Estabilidad del Modelo

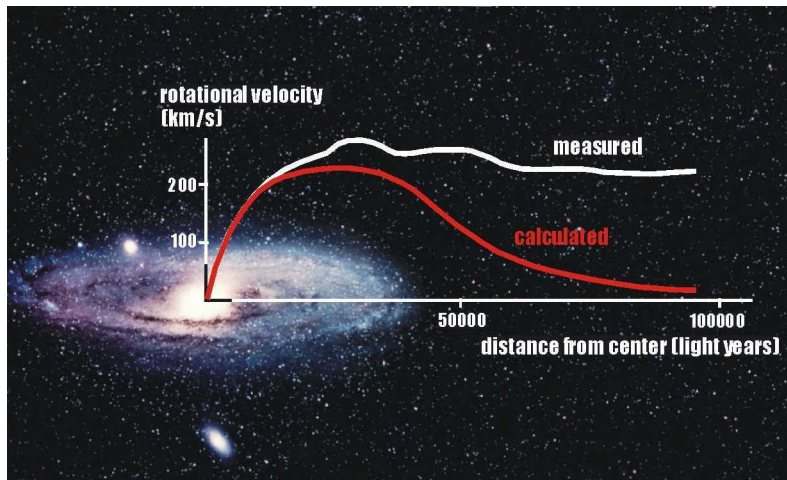
3 Nuevo Potencial



Componentes Galaxia Espiral



Curva de Rotación



Potenciales Gravitatorios

- Potenciales esféricos

$$\Phi(r) = \begin{cases} -2\pi G\rho(a^2 - r^2/3) & \text{si } r \leq a \\ -GM/r & \text{si } r \geq a \end{cases}$$

donde $\rho = M/(4\pi a^3)$.

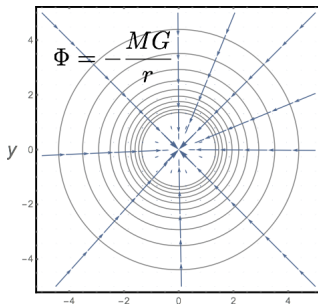


Potenciales Gravitatorios

- Potenciales esféricos

$$\Phi(r) = \begin{cases} -2\pi G\rho(a^2 - r^2/3) & \text{si } r \leq a \\ -GM/r & \text{si } r \geq a \end{cases}$$

donde $\rho = M/(4\pi a^3)$.



- Potencial esférico - Plummer

$$\Phi_P = \frac{-G M}{\sqrt{r^2 + a^2}}; \quad \rho = \frac{3M}{4\pi a^3} \left(1 + \frac{r^2}{a^2}\right)^{-5/2}$$



- Potencial esférico - Plummer

$$\Phi_P = \frac{-G M}{\sqrt{r^2 + a^2}}; \quad \rho = \frac{3M}{4\pi a^3} \left(1 + \frac{r^2}{a^2}\right)^{-5/2}$$

- Potencial esférico - Hernquist

$$\Phi_H = \frac{-G M}{r + a}; \quad \rho = \frac{M}{2\pi} \frac{a}{r(r + a)^3}$$



- Potencial esférico - Plummer

$$\Phi_P = \frac{-G M}{\sqrt{r^2 + a^2}}; \quad \rho = \frac{3M}{4\pi a^3} \left(1 + \frac{r^2}{a^2}\right)^{-5/2}$$

- Potencial esférico - Hernquist

$$\Phi_H = \frac{-G M}{r + a}; \quad \rho = \frac{M}{2\pi} \frac{a}{r(r + a)^3}$$

- Potencial axialmente simétricos - Disco de Kuzmin

$$\Phi_K = \frac{-GM}{\sqrt{R^2 + (a + |z|)^2}}; \quad \Sigma_K = \frac{aM}{2\pi(R^2 + a^2)^{3/2}}$$



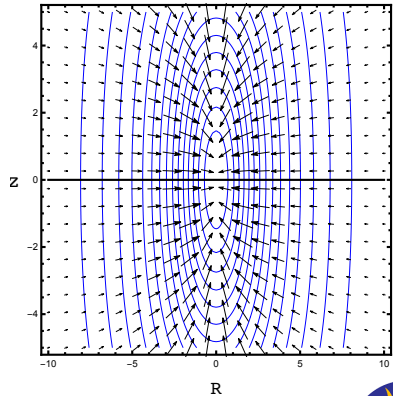
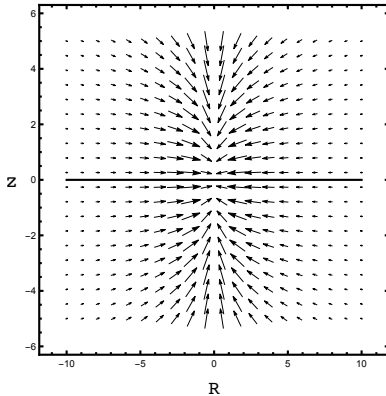
- Potencial Toomre

$$\Phi_T = \left(\frac{d}{da^2} \right)^{n-1} \Phi_K; \quad \Sigma_T = \left(\frac{d}{da^2} \right)^{n-1} \sigma_K$$



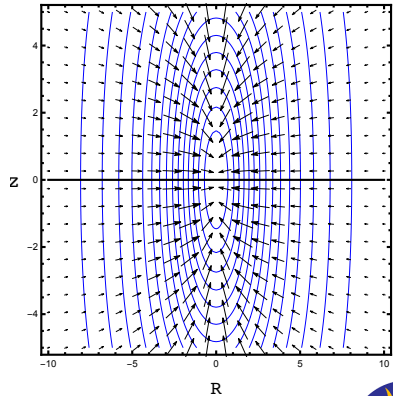
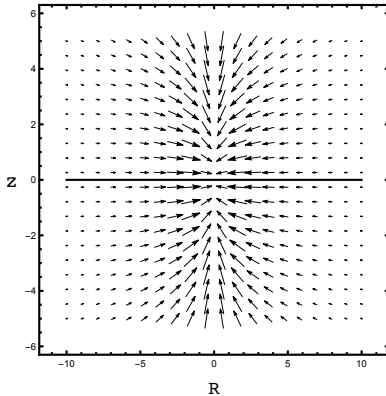
- Potencial Toomre

$$\Phi_T = \left(\frac{d}{da^2} \right)^{n-1} \Phi_K; \quad \Sigma_T = \left(\frac{d}{da^2} \right)^{n-1} \sigma_K$$



- Potencial Toomre

$$\Phi_T = \left(\frac{d}{da^2} \right)^{n-1} \Phi_K; \quad \Sigma_T = \left(\frac{d}{da^2} \right)^{n-1} \sigma_K$$



$$\frac{dR}{dz} = - \frac{\Phi_z}{\Phi_R}$$



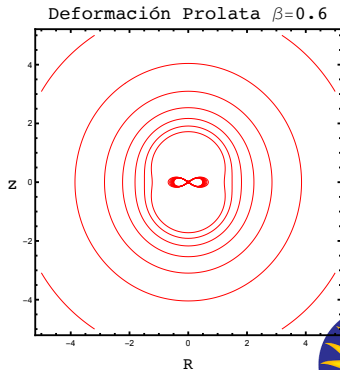
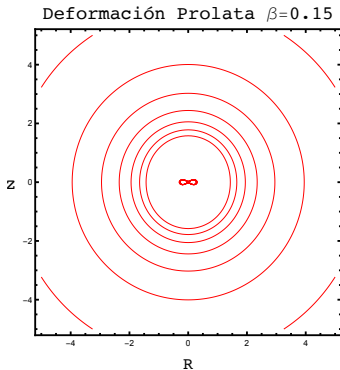
- Expansión multipolar

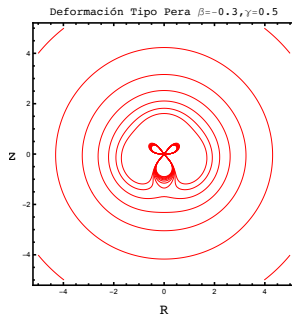
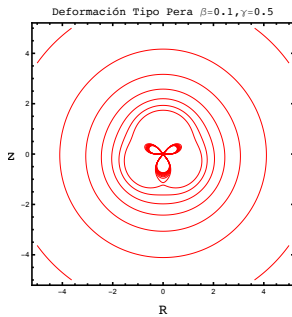
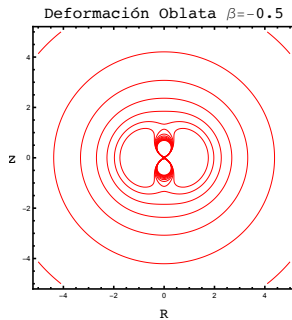
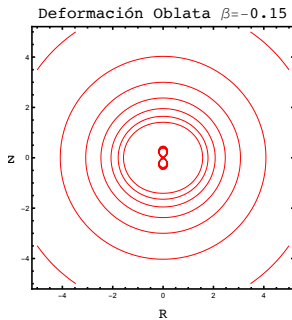
$$\Phi(R, z) = -\frac{\alpha}{\sqrt{R^2 + z^2}} - \frac{\beta (2z^2 - R^2)}{2(R^2 + z^2)^{5/2}} - \frac{\gamma (2z^3 - 3R^2 z)}{2(R^2 + z^2)^{7/2}}$$



- Expansión multipolar

$$\Phi(R, z) = -\frac{\alpha}{\sqrt{R^2 + z^2}} - \frac{\beta (2z^2 - R^2)}{2(R^2 + z^2)^{5/2}} - \frac{\gamma (2z^3 - 3R^2 z)}{2(R^2 + z^2)^{7/2}}$$





- Potencial Aplanado Miyamoto-Nagai

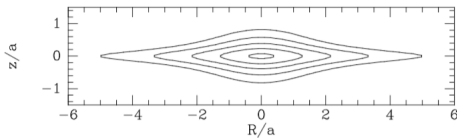
$$\Phi_{MN} = \frac{-GM}{\sqrt{R^2 + (a + \sqrt{b^2 + z^2})^2}} \Rightarrow 4\pi G\rho = \nabla^2\Phi$$

esto es, se cambio $z \rightarrow a + \sqrt{b^2 + z^2}$, donde a y b son constantes.

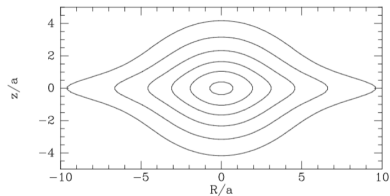
- Potencial de Satoh

$$\Phi_S = \left(\frac{d}{db^2} \right)^n \Phi_{MN};$$

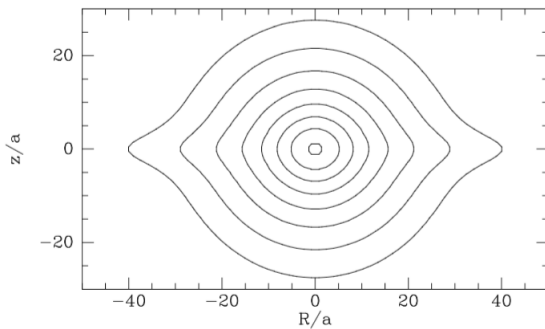




$a/b = 0.2$



$a/b = 1$



$a/b = 5$



Potencial axialmente simétrico

$$\Phi = \Phi(R, z); \quad \nabla^2 \Phi = \Phi_{,RR} + \frac{\Phi_{,R}}{R} + \Phi_{,zz} = 0$$

Superposición de soluciones

$$\Phi = \Phi_h + \Phi_d \quad \Rightarrow \quad \nabla^2 \Phi = \nabla^2 \Phi_h + \nabla^2 \Phi_d = \nabla^2 \Phi_h = 4\pi G\rho$$



Ecuaciones de movimiento

$$\dot{R} = V_R, \quad \dot{z} = V_z, \quad (1)$$

$$\dot{V}_R = -\frac{\partial}{\partial R}\Phi_{eff}, \quad \dot{V}_z = -\frac{\partial}{\partial z}\Phi_{eff}, \quad (2)$$

siendo Φ_{eff} es un potencial auxiliar conocido como potencial efectivo, el cual está dado por

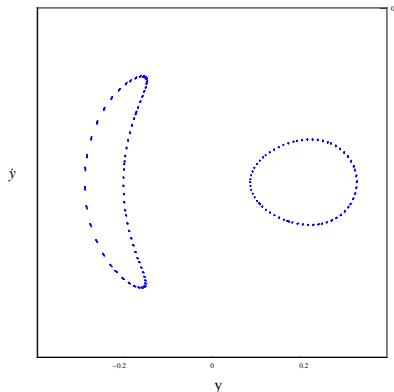
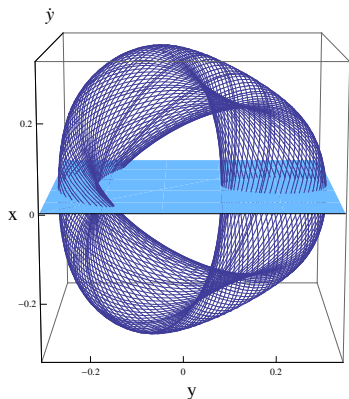
$$\Phi_{eff}(R, z) = \tilde{\Phi}(R, z) + \frac{\ell^2}{2R^2}. \quad (3)$$

Acá ℓ es la integral primera de movimiento. La otra cantidad constante en el movimiento es la energía total específica o el hamiltoniano específico dado por

$$\mathcal{E} = \frac{1}{2}(V_R^2 + V_z^2) + \Phi_{eff}(R, z) = \mathcal{H}.$$



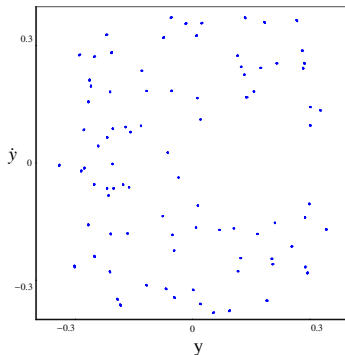
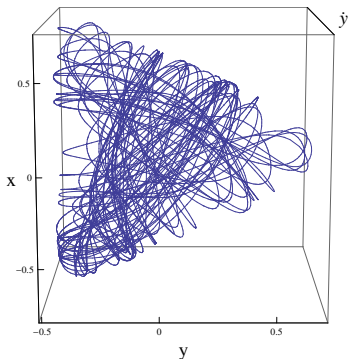
Potencial de Hénon Heiles



(a) Espacio de Fases. (b) Superficie de Poincaré. Sistema Hénon Heiles.
Trayectoria regular.



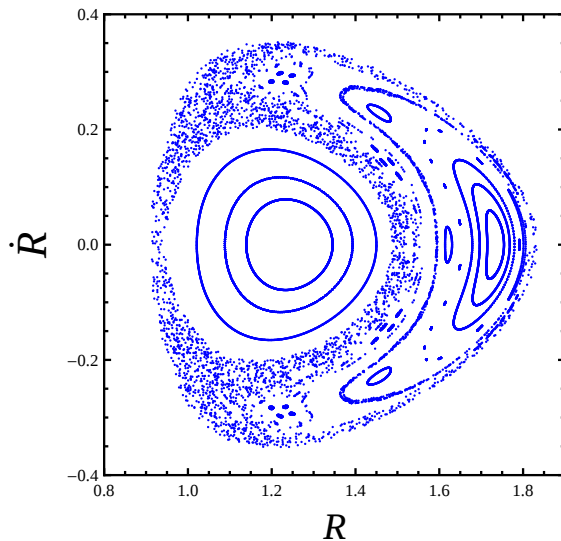
Potencial de Hénon Heiles



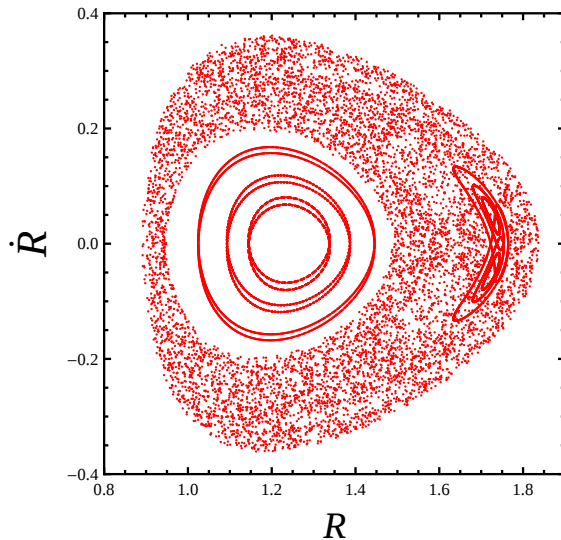
(a) Espacio de Fases. (b) Superficie de Poincaré. Sistema Hénon Heiles. Trayectoria caótica.



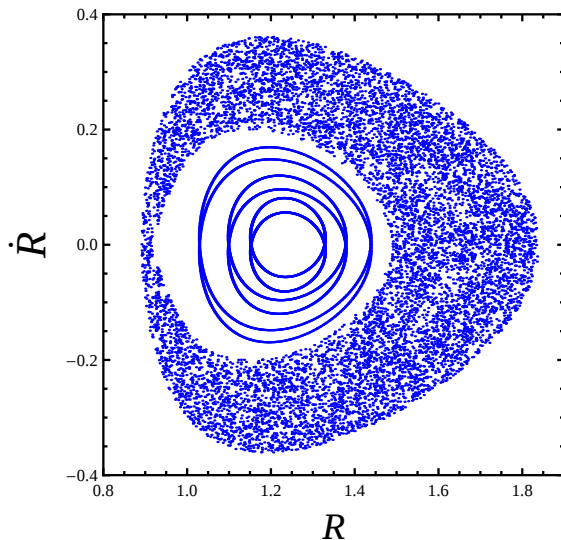
Deformacion Prolata + Octupolar



Deformacion Prolata + Octupolar



Deformacion Prolata + Octupolar



Cantidades Físicas en el plano

Estas cantidades físicas son encontradas y evaluadas en el plano de la fuente, plano $z = 0$, ellas son: la velocidad circular, v_c , la frecuencia epíciclica, κ , y la frecuencia vertical, ν . Las expresiones para cada una de ellas son (**Binney & Tremaine**, 2008)

$$v_c^2 = R\tilde{\Phi}_{,R},$$

$$\kappa^2 = \tilde{\Phi}_{,RR} + \frac{3}{R}\tilde{\Phi}_{,R},$$

$$\nu^2 = \tilde{\Phi}_{,zz},$$



Nuevo Potencial

El modelo es una extensión del Miyamoto & Nagai, él se obtiene con la inclusión de la transformación en la coordenada radial $R \rightarrow c + \sqrt{R^2 + b^2}$, por lo tanto el nuevo potencial triaxial tendrá un potencial gravitacional dado por la expresión

$$\Phi_{LSRG} = \frac{\tilde{M}}{(\sqrt{\tilde{R}^2 + 1} + \tilde{c})^2 + (\tilde{a} + \sqrt{\tilde{z}^2 + 1})^2)^{1/2}}$$

siendo $\tilde{M} = MG/b$, $\tilde{R} = R/b$, $\tilde{z} = z/b$, $\tilde{c} = c/b$ y $\tilde{a} = a/b$. Los parámetros $\tilde{c} = c/b$ y $\tilde{a} = a/b$, definen la deformación prolata y oblata, respectivamente. La densidad de masa se puede encontrar mediante la ecuación de Laplace, esto es

$$\rho = \frac{1}{4\pi G} \nabla^2 \Phi_{LSRG} .$$



Deformación Oblata

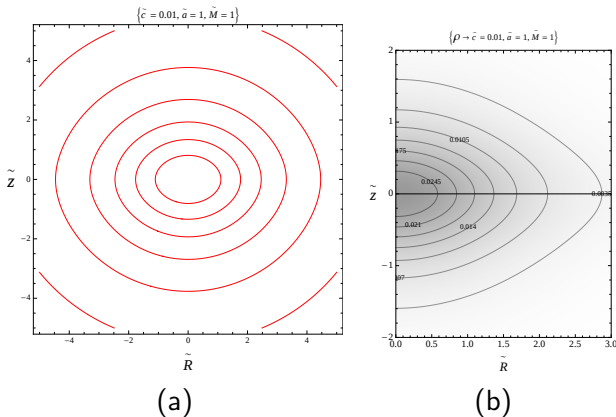
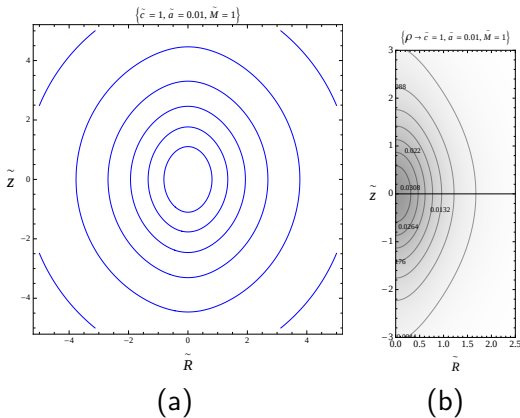


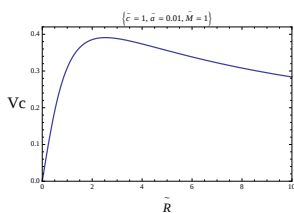
Figura: (a) Isocontornos del potencial. (b) Superficies de nivel de la Densidad de masa. Los parámetros usados son $\tilde{M} = 1$, $\tilde{c} = 1$ y $\tilde{a} = 0,01$.



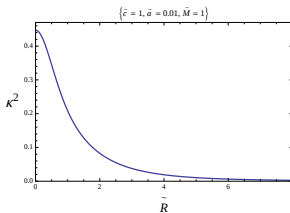
Deformación Prolata



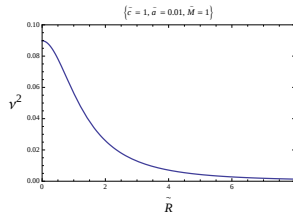
Deformación Oblata



(a)



(b)



(c)

Figura: (a) Velocidad Circular. (b) Frecuencia epíciclica. (c) Frecuencia vertical.
Los parámetros utilizados son $\tilde{M} = 1$, $\tilde{c} = 1$ y $\tilde{a} = 0,01$, Deformación Oblata.



Deformación Prolata

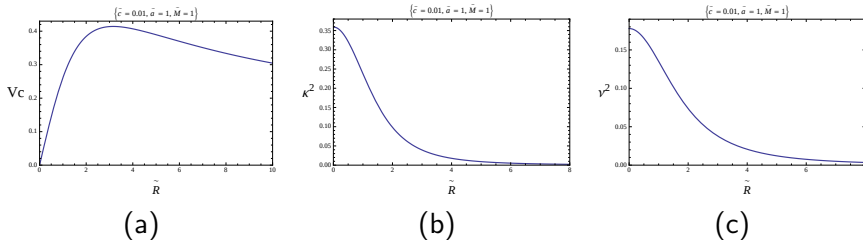


Figura: (a) Velocidad Circular. (b) Frecuencia epíciclica. (c) Frecuencia vertical. Los parámetros utilizados son $\tilde{M} = 1$, $\tilde{c} = 0,01$ y $\tilde{a} = 1$, Deformación Prolata.

